

# 1 Кратчайшие пути

*Длина пути* — сумма пометок, написанных на рёбрах графа (весов).

## 1.1 Графы без циклов отрицательного веса

Вершины на пути с наименьшей длиной не могут повторяться: иначе на пути есть цикл неотрицательного веса, который можно исключить из пути, уменьшив его длину.

Значит, если есть путь из одной вершины в другую, то есть вершинно-простой путь наименьшей длины.

## 1.2 Графы с циклами отрицательного веса

Если из вершины  $u$  есть путь в некоторый цикл отрицательного веса, и при этом есть некоторый путь из вершины на этом цикле в вершину  $v$ , то не существует кратчайшего пути из вершины  $u$  в  $v$ .

Так как по отрицательному циклу можно пройти сколь угодно большое число раз, предъявив путь меньше любого наперёд заданного числа.

Если такая ситуация невозможна, то существует вершинно-простой путь из  $u$  в  $v$ .

# 2 Алгоритм Форда-Беллмана

## 2.1 Постановка задачи

Алгоритм решает задачу *SSSP* — *Single Source Shortest Paths*, то есть находит кратчайшие пути от выделенной вершины  $s$  до всех остальных. Если кратчайшего пути в некоторую вершину  $v$  нет, то алгоритм определяет, какая ситуация произошла: путь существует, но на нём есть отрицательный цикл, или же пути из  $s$  в  $v$  не существует.

## 2.2 Релаксация ребра

$\text{dist}[v]$  — длина самого короткого пути из  $s$  в  $v$ , на данный момент найденная алгоритмом.

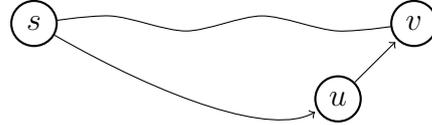
Рассмотрим ребро  $u \rightarrow v$ , имеющее вес  $w$ . Если  $\text{dist}[v] > \text{dist}[u] + w$ , то найденное расстояние  $u \rightsquigarrow v$ , равное  $\text{dist}[v]$ , можно улучшить на путь  $s \rightsquigarrow u \rightarrow v$ , проходящий через вершину  $u$ .

Чтобы восстановить найденный путь  $s \rightsquigarrow v$ , необходимо запомнить предпоследнюю вершину на пути:  $\text{prev}[v] = u$ .

```

def edge_relax(u, v, w):
    if dist[v] > dist[u] + w:
        dist[v] = dist[u] + w
        prev[u] = v
        return True
    return False

```



## 2.3 Основной алгоритм

### 2.3.1 Поиск кратчайших расстояний

Алгоритм Форда-Беллмана ( $V - 1$ ) раз релаксирует все ребра в произвольном порядке.

```

dist = [+INF] * vn
dist[s] = 0
for i in range(vn - 1):
    for u, v, w in edges:
        relax_edge(u, v, w)

```

При дальнейших релаксациях рёбер, расстояние до вершин, до которых существует кратчайшее расстояние, обновляться не будет.

Очевидно, что асимптотическое время работы есть  $O(VE)$ .

### 2.3.2 Поиск множества вершин, достижимых из циклов отрицательного веса

После выполнения ещё одной релаксации всех рёбер на каждом отрицательном цикле обновится расстояние хотя бы до одной вершины.

Пометим их и из каждой запустим dfs. До всех вершин, которые пометил dfs, кратчайшего расстояния не существует.

```

updated = [False] * vn
for u, v, w in edges:
    if relax_edge(u, v, w):
        mark[v] = True

```

```

used = [False] * vn
for v in range(vn):
    if updated[v]:
        dfs(v)

```

### 2.3.3 Недостижимые из $s$ вершины

Вершина  $v$  не достижима из  $s$ , тогда и только тогда, когда после работы алгоритма  $\text{dist}[v] = +\infty$ .

## 2.4 Тонкости реализации

1. Проверка в релаксации ребра  $\text{dist}[v] > \text{dist}[u] + w$  может сработать, если  $\text{dist}[u] == +\text{INF}$ , при условии, что  $w < 0$ . Расстояние до  $v$  обновится, и мы будем считать, что есть путь в  $v$ .

Поэтому релаксировать ребро в графе с отрицательными рёбрами следует при условии:  $\text{dist}[u] < +\text{INF} \ \&\& \ \text{dist}[v] > \text{dist}[u] + w$ .

2. Величины в массиве `dist` могут стать меньше  $-\text{INF}$  и переполнятся. Это приведёт к некорректной работе алгоритма.

Поэтому стоит проверять новое значение  $\text{dist}[v]$  после релаксации и устанавливать в  $-\text{INF}$ , если нужно.

3. С учётом замечаний, релаксация ребра должна происходить так:

```
def edge_relax(u, v, w):
    if dist[u] < +INF and dist[v] > dist[u] + w:
        dist[v] = max(-INF, dist[u] + w)
        prev[v] = u
        return True
    return False
```

## 2.5 Доказательство корректности

Если существует кратчайший вершинно-простой путь, то на нём не более  $V$  вершин, а значит, не более  $(V - 1)$  ребра.

*Инвариант алгоритма* — после  $k$  релаксаций всех рёбер графа,  $\text{dist}[v]$  будет равно длине кратчайшего пути, на котором не более  $k$  рёбер.

Докажем это по индукции:

1. Очевидно, что это верно до первого шага: все вершины, кроме  $s$ , не достижимы по нулю рёбер.  
После первого шага, мы обновим только расстояние до смежных с  $s$  вершин, таким образом найдя кратчайшие расстояния из 1 ребра.
2. Кратчайшие пути из не более  $(k - 1)$  ребра к началу  $k$ -ой итерации мы уже нашли.
3. Любой путь из  $k$  рёбер, это путь из  $(k - 1)$  ребра и ещё одно ребро. Поскольку для каждой вершины мы релаксируем все входящие в неё рёбра, то после  $k$ -ой итерации, найдём кратчайшие пути из не более  $k$  рёбер.

## 3 Алгоритм Флойда-Уоршелла

### 3.1 Постановка задачи

Алгоритм решает задачу *APSP* — *All Pairs Shortest Paths*, то есть находит кратчайшие пути между всеми парами вершин. Если кратчайшего пути между  $u$  и  $v$  нет, то алгоритм определяет, какая ситуация произошла: путь существует, но на нём есть отрицательный цикл, или же пути из  $u$  в  $v$  не существует.

### 3.2 Основной алгоритм

#### 3.2.1 Поиск кратчайших расстояний

Находим кратчайшие расстояния с помощью динамического программирования. Кратчайшие пути вершинно-простые: каждая вершина используется не более одного раза.

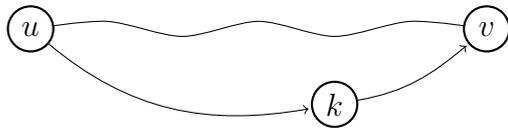
$\text{dist}_k[u][v]$  — длина кратчайшего пути из вершины  $u$  в вершину  $v$  по вершинам с номерами строго меньше  $k$ . Таким образом, состояние динамики — матрица  $n \times n$ .

Заметим, что матрица  $\text{dist}_0$  — это матрица путей, не использующих промежуточные вершины, то есть просто матрица смежности.

База есть, осталось научиться переходить от матрицы  $\text{dist}_k$  к  $\text{dist}_{k+1}$ . Пути  $\text{dist}_k$  использовали вершины с номерами  $0, 1, \dots, (k - 1)$ . В матрице  $\text{dist}_{k+1}$  разрешено использовать вершину с номером  $k$ .

Длина кратчайшего пути из  $u$  в  $v$ , использующего вершину  $k$ , равна  $\text{dist}_k[u][k] + \text{dist}_k[k][v]$ , если не использовать, то  $\text{dist}_k[u][v]$ . Таким образом:

$$\text{dist}_{k+1}[u][v] = \min(\text{dist}_k[u][v], \text{dist}_k[u][k] + \text{dist}_k[k][v])$$



```

for k in range(vn):
    for u in range(vn):
        for v in range(vn):
            if dist[u][v] > dist[u][k] + dist[k][v]:
                dist[u][v] = dist[u][k] + dist[k][v]

```

Заметим, что можно хранить все величины в одной матрице `dist`, экономя память. Так как в момент обновления  $\text{dist}[u][v] \leq \text{dist}_k[u][v]$  (пути покороче нам нравятся ещё больше).

### 3.2.2 Восстановление ответа

На каждом пути  $u \rightsquigarrow v$  давайте хранить не только его величину, но и предпоследнюю вершину.

Изначально, при инициализации алгоритма, для каждого ребра  $u \rightarrow v$  положим  $\text{prev}[u][v] = u$ , для остальных  $-1$ .

Предпоследняя вершина на пути  $u \rightsquigarrow k \rightsquigarrow v$  такая же, как и на пути  $k \rightsquigarrow v$ . Поэтому, если при обновлении расстояния  $\text{dist}[u][v]$  можно пересчитать  $\text{prev}[u][v] = \text{prev}[k][v]$ .

Имея предыдущую вершину на пути, легко восстановить и сам путь:

```

path = []
while v != u:
    path.append(v)
    v = prev[u][v]
path.append(u)
path.reverse()

```

Чтобы путь не переворачивать, можно хранить не  $\text{prev}[u][v]$ , а  $\text{next}[u][v]$ .

### 3.2.3 Тонкости реализации

Если есть отрицательные рёбра, то необходимо делать проверку:  $\text{dist}[u][k] \neq +\text{INF}$  and  $\text{dist}[k][v] \neq +\text{INF}$  (смотри замечания к алг. Форда-Беллмана).

А также стоит следить за тем, чтобы  $\text{dist}[u][v] \geq -\text{INF}$ .

### 3.2.4 Графы с отрицательными рёбрами

Если есть отрицательные циклы и нет кратчайшего пути, то алгоритм находит длину какого-то пути, если он есть.

В этом случае вершины могут использоваться несколько раз (т.к. пути необязательно вершинно-простые), значит, восстановление пути не будет работать для таких путей.

На главной диагонали будут стоять длины не тривиальных циклов  $\text{dist}[v][v]$  — длина пути из  $v \rightsquigarrow v$ . Неотрицательное число соответствует длине кратчайшего цикла, содержащего  $v$ , отрицательное — длине какого-то цикла отрицательной длины.

Из  $u$  в  $v$  нет кратчайшего пути тогда и только тогда, когда есть путь  $u \rightsquigarrow k \rightsquigarrow v$ , где  $k$  лежит на отрицательном цикле. Помечаем все такие пути:

```
for u in range(vn):
    for v in range(vn):
        for k in range(vn):
            if dist[k][k] < 0 and dist[u][k] < +INF \
                and dist[k][v] < +INF:
                mark[u][v] = True
```

Если на таком пути пойти по массиву `prev`, восстанавливая путь, то мы заиклимся на цикле отрицательного веса. Так можно найти какой-то цикл отрицательного веса, если начать с вершины  $v$ , такой что  $\text{dist}[v][v] < 0$ .

## 4 Алгоритм Дейкстры

Очевидно! =)